



CORRIDA DA MILHA

CALIBRAÇÃO DO ODÓMETRO

R. P. M. _____

TABELA DE ROTAÇÕES

NAVIO _____

ODÓMETRO TIPO _____ MARCA _____

Data _____ 19 _____	VENTO _____ / _____	CALADOS { AV _____ { AR _____ ÚLTIMA DOCAGEM _____
LOCAL DA CORRIDA _____	ONDULAÇÃO _____ / _____	
COMPRIMENTO DA BASE C = _____	CORRENTE _____ / _____	

1. ^a CORRIDA (P _v = _____)	HORA (Conta-segundos)	LEITURAS DO ODÓMETRO		TAQUÍMETROS
		Distância	Velocidade	(R. P. M.)
	T ₁ = (Duração da corrida)	D ₁ = (Difer. entre a primeira e a última leitura)	Total = O ₁ = (Média)	Total = R.P.M. ₁ = (Média)

2. ^a CORRIDA (P _v = _____)	HORA (Conta-segundos)	LEITURAS DO ODÓMETRO		TAQUÍMETROS
		Distância	Velocidade	(R. P. M.)
	T ₂ = (Duração da corrida)	D ₂ = (Difer. entre a primeira e a última leitura)	Total = O ₂ = (Média)	Total = R.P.M. ₂ = (Média)

3. ^a CORRIDA (P _v = _____)	HORA (Conta-segundos)	LEITURAS DO ODÓMETRO		TAQUÍMETROS
		Distância	Velocidade	(R. P. M.)
	T ₃ = (Duração da corrida)	D ₃ = (Difer. entre a primeira e a última leitura)	Total = O ₃ = (Média)	Total = R.P.M. ₃ = (Média)

4. ^a CORRIDA (P _v = _____)	HORA (Conta-segundos)	LEITURAS DO ODÓMETRO		TAQUÍMETROS
		Distância	Velocidade	(R. P. M.)
	T ₄ = (Duração da corrida)	D ₄ = (Difer. entre a primeira e a última leitura)	Total = O ₄ = (Média)	Total = R.P.M. ₄ = (Média)

RESUMO	VALORES	1.ª CORRIDA	2.ª CORRIDA	3.ª CORRIDA	4.ª CORRIDA
	Velocidade indicada pelo odómetro	$O_1 =$	$O_2 =$	$O_3 =$	$O_4 =$
	Distância indicada pelo odómetro	$D_1 =$	$D_2 =$	$D_3 =$	$D_4 =$
	Distância verdadeira percorrida	$C =$	$C =$	$C =$	$C =$
	Duração da corrida	$T_1 =$	$T_2 =$	$T_3 =$	$T_4 =$
	Velocidade verdadeira ($V = C : T$)	$V_1 =$	$V_2 =$	$V_3 =$	$V_4 =$
	Média das R.P.M. na corrida	$R.P.M._1 =$	$R.P.M._2 =$	$R.P.M._3 =$	$R.P.M._4 =$
Factor de velocidade ($K = \frac{V}{R.P.M.}$)	$K_1 =$	$K_2 =$	$K_3 =$	$K_4 =$	

VALORES FINAIS	ERRO NO INDICADOR DE VELOCIDADE	$\epsilon_v =$ _____ %
	ERRO NO INDICADOR DE DISTÂNCIA	$\epsilon_d =$ _____ %
	FACTOR DE VELOCIDADE	$K =$ _____

OBSERVAÇÕES	

VISTO.

O Chefe do Serviço de Navegação,

O Comandante,

Notas : 1 – Aproximar as leituras do odometro e dos valores finais a décimos ;

2 – Formulário aplicável:

Valores	Usando 2 corridas	Usando 4 corridas
Erro no indicador de velocidade	$\epsilon \% = 100 \left(\frac{V_1 + V_2}{O_1 + O_2} - 1 \right)$	$\epsilon \% = 100 \left(\frac{V_1 + 3V_2 + 3V_3 + V_4}{O_1 + 3O_2 + 3O_3 + O_4} - 1 \right)$
Erro no indicador de distância	$\epsilon \% = 100 \left(\frac{2C}{D_1 + D_2} - 1 \right)$	$\epsilon \% = 100 \left(\frac{8C}{D_1 + 3D_2 + 3D_3 + D_4} - 1 \right)$
Factor de velocidade (velocidade correspondente a 1 rotação)	$K = \frac{K_1 + K_2}{2}$	$K = \frac{K_1 + 3K_2 + 3K_3 + K_4}{8}$